

Esame di Geometria e Algebra

Matr. _____

Prova scritta 17 Febbraio 2012

Facoltà di Ingegneria Meccanica (Gruppo A-DE) Cognome e Nome _____

Istruzioni: Non saranno presi in considerazione gli esercizi che non evidenziano il procedimento risolutivo, gli stessi sistemi lineari devono essere risolti secondo i metodi studiati che coinvolgono l'utilizzo delle matrici.

- 1. Nello spazio vettoriale euclideo canonico (\mathbb{R}^4, \cdot) il sottospazio vettoriale ortogonale ad U è il seguente:

$$U^\perp = \{(x, y, z, t) \mid y - t = 0\}$$

- (i) Determinare una rappresentazione parametrica di U^\perp , una sua base Γ_1 e la relativa dimensione.
- (ii) Determinare una rappresentazione cartesiana di U e una sua base Γ_2 .
- (iii) Scrivere in forma parametrica due sottospazi vettoriali $H_1 \neq H_2$, distinti anche da U , supplementari in \mathbb{R}^4 di U^\perp .
- (iv) Determinare l'angolo tra il vettore $v = (0, -1, 1, 0)$ e un vettore $w \neq 0$ di U .

- 2. Siano assegnate le seguenti matrici:

$$A_k = \begin{pmatrix} -k & -k-1 \\ 1 & 0 \\ k & 0 \end{pmatrix} \quad B_k = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- (i) Determinare il rango di A_k al variare di $k \in \mathbb{R}$.
 - (ii) Determinare la matrice $C_k = B_k \cdot A_k$, dire per quali valori $k \in \mathbb{R}$ è invertibile e calcolare l'inversa.
 - (iii) Determinare per quali $k \in \mathbb{R}$ le righe di $D_k = C_k C_k^T$ sono una base di \mathbb{R}^2 .
- 3. Assegnato il seguente sistema lineare omogeneo parametrico, con $k \in \mathbb{R}$ e nelle variabili x, y, z :

$$\begin{cases} kx + y + z = 0 \\ 2x - y + z = 0 \\ x - 2y - z = 0 \end{cases}$$

- (i) Determinare l'insieme delle soluzioni S_k al variare di $k \in \mathbb{R}$.
- (ii) Determinare un'applicazione lineare $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ con $\text{Ker} f = S_0$.
- (iii) Può esistere un omomorfismo $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ con $\text{Im} g = S_0$ che non sia un monomorfismo? Giustificare la risposta.

- 4. Assegnato il seguente endomorfismo di \mathbb{R}^3 :

$$f_h : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ f_h(x, y, z) = (-2x + y - 2z, -y - 2z, hz)$$

- (i) Determinare la matrice A_{f_h} rispetto al riferimento $B = ((0, 0, 1), (1, 0, 0), (0, 1, 0))$.
- (ii) Studiare la diagonalizzabilità di f_h solo in presenza di radici multiple, nel caso sia diagonalizzabile determinare una base B di autovettori e scrivere la matrice P che diagonalizza A_{f_h} .

- 5. Nello spazio euclideo canonico tridimensionale sia fissato un sistema di riferimento ortonormale e si considerino i seguenti elementi:

$$P \equiv (1, 1, -1) \quad r : \begin{cases} x = 2 - t \\ y = 2 \\ z = -2t \end{cases} \quad s : \begin{cases} x + y = 0 \\ x + y - z = 1 \end{cases} \quad \pi : x - 2y - z = 1$$

- (i) Verificare che le rette r e s sono sghembe, determinare la distanza e la retta ortogonale e incidente r e s .
- (ii) Determinare la retta l per P ortogonale e incidente s .
- (iii) Determinare una rappresentazione cartesiana del piano α contenente la retta s e passante per P .
- (iv) Determinare una rappresentazione cartesiana della retta t passante per P e perpendicolare ad π .
- (v) Determinare il punto Q , intersezione tra la retta r e il piano π .
- (vi) Determinare una rappresentazione cartesiana e una parametrica del piano γ per P parallelo a r e s .